

**CURSO:** Automação, Robótica e Controlo Industrial

**MÓDULO:** Técnicas de Ajuste e Calibração

Ano Lectivo: 2009/2010

ESTTARCI-TMR1

Carga Horária: **32** horas

ECTS: **1,5**

Docente: **André Silva**

### OBJECTIVOS GERAIS

O formando deve ter a capacidade de identificar a constituição interna, as características específicas e o princípio de funcionamento dos diversos sensores existentes.

Proporcionar aos formandos um conhecimento do funcionamento dos controladores e conversores bem como o modo de funcionamento dos equipamentos de ajuste e calibração existentes no mercado.

### CONTEÚDOS PROGRAMÁTICOS

1. Tipos de indicadores
2. Tipo de transmissores
3. Tipos de conversores: conversores AD / DA
4. Tipos de sensores;
5. Tipos de controladores; P, PI, PID
6. Ajuste dos instrumentos em função dos parâmetros em análise
7. Calibração de instrumentos em loops de controlo

### METODOLOGIA DE AVALIAÇÃO DAS APRENDIZAGENS

Testes de avaliação / Trabalhos Práticos

Desenvolvimento e apresentação de um trabalho final

### BIBLIOGRAFIA:

Apontamentos cedidos pelo formador

  
O Docente Responsável,