

André Sá e Silva

**INSTITUTO POLITÉCNICO DE TOMAR
ESCOLA SUPERIOR DE TECNOLOGIA DE TOMAR**

| | | | |
|------------|--|--------------------|-----------|
| CET | Automação, Robótica e Controlo Industrial (CET ESTT ARCI TMR 4) | ANO LECTIVO | 2012/2013 |
|------------|--|--------------------|-----------|

| Unidade Curricular: | ANO: | ECTS: | Horas: | |
|---------------------|------|-------|-----------|--------|
| | | | Contacto: | Total: |
| Introdução ao CIM | 1.º | 2,5 | 50 | 64 |

| | |
|------------------|---|
| Docentes: | Assistente Convidado: André Filipe Sá e Silva |
|------------------|---|

OBJETIVOS E COMPETÊNCIAS A DESENVOLVER:

O formando deve ter a capacidade de identificar vários tipos de protocolos de comunicação existentes na comunicação entre autómatos industriais. Deve também ter a percepção de como criar interligações de autómatos com outros equipamentos como por exemplo Manipuladores robóticos.

CONTEÚDOS PROGRAMÁTICOS:

- Instalação e configuração de um S7-200 numa rede de comunicação
- Percepção básica sobre redes de comunicação do S7-200
- Escolher o protocolo de comunicação para uma rede de comunicação
- Instalar e remover interfaces de comunicação
- Criar um protocolo de comunicação, baseado no *FreePort mode*
- Criação de uma interface entre um S7-200 e um Manipulador Robótico

BIBLIOGRAFIA:

- Apontamentos cedidos pelo docente
- Manual de Automação industrial

MÉTODOS DE AVALIAÇÃO:

Quatro trabalhos Práticos

- Trabalho Prático 1 [15%]
- Trabalho Prático 2 [15%]
- Trabalho Prático 3 [20%]
- Trabalho Prático 4 [50%] onde:
 - Objectivos atingidos e relatório [25%]
 - Defesa e apresentação [25%]



(Assistente Convidado: André Filipe Sá e Silva)